

25. ZŠ a Tyršova ZŠ a MŠ Plzeň - Přehled dopravy pro CLIMABOROUGH Project

<https://opendata.plzen.eu/public/opendata/detail/219>

Senzory

Škola	Lokace (ulice)	Senzor	ID senzoru	Telraam	Detekce Telraam
25. ZŠ	Chválenická	Telraam S2	9000008460	https://telraam.net/en/location/9000008460	Auta a nákladní vozy, cyklisté, chodci
25. ZŠ	U Školky	Telraam S2	9000008461	https://telraam.net/en/location/9000008461	
Tyršova ZŠ	Na Vápenicích	Telraam S2	9000008462	https://telraam.net/en/location/9000008462	
Tyršova ZŠ	U Školky	Telraam S2	9000008463	https://telraam.net/en/location/9000008463	

Doprava I	Soubor: Climaborough_cidla.csv (UTF-8)	https://opendata.plzen.eu/public/opendata/climaborough
------------------	--	---

Sloupec	Popis	Datový typ
name	Škola + '-' + Lokace + '-' + Typ	Text
sink_id	interní identifikace	Číslo
date_from	Počátek intervalu	Datum a čas
date_to	Konec intervalu	Datum a čas
count	Počet	Číslo
count_type	kategorie	Text

délka intervalu je obvykle 5 minut

Bicycle, bus, car, light, motorcycle, pedestrian, pram, scooter, tractor, van ...

Doprava II	soubor: Telraam_cidla.csv (UTF-8)	https://opendata.plzen.eu/public/opendata/telraam
-------------------	-----------------------------------	---

Sloupec	Popis	Datový typ
id	interní identifikace	Číslo
name	Ulice	Text
segment_id	ID senzoru	Číslo
date	Datum a čas (po hodinách)	Číslo
heavy_lft	Nákladní vozy (doleva)	Číslo
heavy_rgt	Nákladní vozy (doprava)	Číslo
car_lft	Osobní vozy (doleva)	Číslo
car_rgt	Osobní vozy (doprava)	Číslo
bike_lft	Cyklisté (doleva)	Číslo
bike_rgt	Cyklisté (doprava)	Číslo
pedestrian_lft	Chodci (doleva)	Číslo
pedestrian_rgt	Chodci (doprava)	Číslo
night_lft	Noční režim (doleva)	Číslo
night_rgt	Noční režim (doprava)	Číslo
v85	Toto je rychlost, kterou 85 % vozidel nepřekračuje, zatímco 15 % jede rychleji.	Číslo
car_speed_5	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_10	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_15	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_20	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_25	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_30	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_35	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_40	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_45	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_50	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_55	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_60	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_65	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_70	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_75	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_80	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_85	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_90	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_95	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_100	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_105	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_110	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_115	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_120	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo
car_speed_120plus	Procentuální rozložení podle rychlosti	Číslo

Když se setmí, Telraam přepne na noční algoritmus.

Místo rozpoznávání účastníků silničního provozu sleduje pouze světelné stopy projíždějících vozidel a pomocí nich počítá noční provoz.

<https://faq.telraam.net/article/311/nightcounts-with-telraam-s2>

<https://faq.telraam.net/article/13/speed-measurements-how-to-read-the-speed-chart>

Rychlosti jsou orientační.

Naměřené hodnoty se mohou lišit od skutečných rychlostí až o 10 %.

Orientační umístění na mapě

